

Réduction des équations variationnelles des systèmes hamiltoniens à deux degrés de liberté. Application à leur intégrabilité.

Ainhoa Aparicio Monforte (travail commun avec J.-A. Weil)

JNCF CIRM Luminy, Marseille 2008



Plan :

1. Contexte : systèmes hamiltoniens et leur intégrabilité
2. Contribution : notion de système réduit
3. Application pour $n = 2$: le problème de Hill
4. Synthèse
5. Perspectives

Systèmes hamiltoniens

Système hamiltonien (S) sur un domaine non vide $U \subset \mathbb{C}^{2n}$:

$$(S) : \begin{cases} \frac{dq_i}{dt} = \frac{\partial H}{\partial p_i}(q, p) \\ \frac{dp_i}{dt} = -\frac{\partial H}{\partial q_i}(q, p) \end{cases} \quad i = 1, \dots, n$$

où $H : U \rightarrow \mathbb{C}$ est la fonction hamiltonienne $\mathcal{C}^1(U)$.
On dit que $G(q, p)$ est une intégrale première si :

$$x(t) \text{ solution de } (S) \Rightarrow G(x(t)) = cte$$

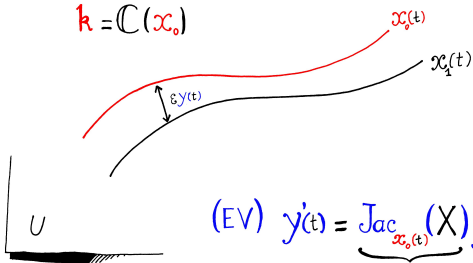
(S) est **intégrable** au sens de Liouville s'il admet n intégrales premières **fonctionnellement indépendantes** et **en involution**.

Équation variationnelle

$$(S) \quad \dot{x}(t) = X(x(t)), \quad x_0 \text{ et } x_1 = x_0(t) + \varepsilon y(t)$$

solutions (S)

$$k = \mathbb{C}(x_0)$$



$$(EV) \quad y'(t) = \underbrace{\text{Jac}_{x_0(t)}(X)}_{\ddot{A}} y(t)$$

$$\ddot{A} \in M_{2n \times 2n}(k)$$

Cas Hamiltonien:

$$X = J \nabla H \quad \text{et} \quad A = J \mathcal{H}_{\text{less}}(H)$$

(S) intégrable \Rightarrow (EV) "Liouville-Galois int."

Critère galoisien de non intégrabilité



- ▶ $x_0 = x_0(t)$ solution particulière de (S).
- ▶ $k = \mathbb{C}(x_0)$: corps de base
- ▶ L'extension de Picard Vessiot : $K = k(U_1)$ où U_1 MFS de (EV) le long de x_0 .
- ▶ Le groupe de Galois : $G = \partial \text{Aut}_k(K)$
 G est un groupe linéaire algébrique.
 G° composante connexe contenant Id .
- ▶ \mathfrak{g} , algèbre de Lie de G : espace tangent à G en Id .
- ▶ Théorème (J.J. Morales, J.P. Ramis)
 Si (S) est un système hamiltonien Liouville intégrable
 alors \mathfrak{g} abélienne (c'est à dire G° abélien).
 (décidable constructivement : Singer, Ulmer, etc)

Historique

XIX^e : Kovalevskaya, Poincaré :

équation variationnelle (EV) le long d'une solution

~ 84 : Ziglin : monodromie de (EV) vs intégrabilité
Yoshida et al. , raffinements et applications

93 – 95 : Baider-Churchill-Rod-Singer, Morales : Groupe de Galois

98 : Morales & Ramis :

Le groupe de Galois différentiel de (EV) est virtuellement abélien

~ 95 – 06 : au moins 50 articles et applications
(e.g Morales, Simon, Tsygvintsev, Maciejewski,
Przybylska, Audin, Boucher, Weil, etc).
En général en se servant de l'algo de Kovacic (EV 2nd ordre).

~ 04 : Morales-Ramis-Simo : (EV) d'ordre supérieur.

Méthodes usuelles et contributions



L'approche habituelle :

$$(S) \xrightarrow{\text{linéarisation}} (EV) : Y' = AY \quad \rightsquigarrow \quad (ENV) : Y' = BY$$

$$A \in M_{2n \times 2n}(k) \quad B \in M_{(2n-2) \times (2n-2)}(k)$$

- ▶ (ENV) non intégrable \longrightarrow (S) non intégrable
- ▶ (ENV) intégrable \longrightarrow variationnelles d'ordre supérieur.

Notre approche :

idée 1 : possible que (ENV) intégrable MAIS (EV) non intégrable : algo 1 de "relèvement" de (ENV) à (EV)

idée 2 : si (EV) intégrable, l' algo 1 le met sous forme réduite pour usage futur :

réduite := "La plus creuse possible en restant rationnel"

Méthodes usuelles et contributions



L'approche habituelle :

$$(S) \xrightarrow{\text{linéarisation}} (EV) : Y' = AY \quad \rightsquigarrow \quad (ENV) : Y' = BY$$

$$A \in M_{2n \times 2n}(k) \quad \quad \quad B \in M_{(2n-2) \times (2n-2)}(k)$$

- ▶ (ENV) non intégrable \longrightarrow (S) non intégrable
- ▶ (ENV) intégrable \longrightarrow variationnelles d'ordre supérieur.

Notre approche :

idée 1 : possible que (ENV) intégrable MAIS (EV) non intégrable : algo 1 de "relèvement" de (ENV) à (EV)

idée 2 : si (EV) intégrable, l' algo 1 le met sous forme réduite pour usage futur :

réduite := "La plus creuse possible en restant rationnel"

Notre notion de système réduit



Principe : il n'y a pas de notion de "forme normale" *globale* canonique

Soit $Y' = AY$ un syst. diff. lin, et soit $Y = P \cdot Z$ un changement de variable linéaire

Changement de jauge : $P[A] := P^{-1}(AP - P')$.

$$Y' = AY' \Leftrightarrow Z' = P[A]Z.$$

Contribution :

Un système $Y'=AY$ **hamiltonien** est **sous forme réduite** quand il a subi un changement de jauge $P[A]$ tel que :

- ▶ P symplectique afin que A demeure hamiltonienne
- ▶ $P \in GL_{2n}(\bar{k})$ afin que G° ne soit pas modifié
- ▶ $P[A]$ est "la plus creuse possible" ($P[A] \in \mathfrak{g}(\bar{k})$)

Système réduit

Théorème (Kovacic / Kolchin) : Soit $H \supset G^\circ$ un groupe linéaire algébrique connexe, et soit \mathfrak{h} son algèbre de Lie, alors il existe $P \in GL_{2n}(\bar{k})$ telle que

$$P[A] \in \mathfrak{h}(\bar{k}).$$

formalise l'idée que A est "la plus creuse possible"

Application pour $n = 2$: Le Problème de Hill

Le problème de Hill : simplification du problème des trois corps, Terre-Lune-Soleil. (Morales, Simó & Simon 05)

$$H := \mathbf{i}(q_1 q_2 - p_1 p_2) - 4q_1 q_2 (q_1 p_1 - q_2 p_2) - 4\mathbf{i}(3q_1^4 - 2q_1^2 q_2^2 + 3q_2^4) q_1 q_2$$

Champ hamiltonien : $\dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}$, $\dot{p}_i = -\frac{\partial H}{\partial q_i}$ (non linéaire)

Variété invariante : $\Pi : q_2 = 0, p_1 = 0$

Solution particulière : $x_0 = (f, 0, 0, \mathbf{i}f')$, corps $k = \mathbb{C}(f, f')$

Avec, $f(t) = \frac{h}{3\wp(t)+1}$ et $\wp(t) = \wp(t; g_2; g_3)$ telles que
 $(\wp')^2 = 4\wp^3 - g_2\wp - g_3$, et $g_2 = 4/3$ et $g_3 = 8/27 + 64h^2$.

Système variationnel

Le **système variationnel** le long de la solution x_0 est $Y' = J\mathcal{H}(H, x_0) \cdot Y$ de matrice

$$A = J\mathcal{H}(H, x_0) = \begin{pmatrix} 0 & 4f^2 & 0 & -i \\ 0 & 0 & -i & 0 \\ 0 & i\frac{f''}{f'} & 0 & 0 \\ i\frac{f''}{f'} & -8if'f & 4f^2 & 0 \end{pmatrix}$$

(S) $x_0(t) = X(x_0(t))$, $x_0(0) = x_0(0) + t y(0)$
 $k = C(x_0)$
 $(EV) y'(t) = J_{x_0(t)}(X) y(t)$
 $A = J_{x_0(t)}(X)$
 Vale Hamiltonien: $X = J \nabla H$ et $A = J \nabla_{x_0}^2 H$

x'_0 est une sol. part. de (EV) : réduisons l'ordre de (EV) grâce au changement de jauge symplectique (Boucher, Weil)

$$P = \begin{pmatrix} f' & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & if''/f' & 1/f' & 0 \\ if'' & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, Y = P \cdot Z$$

Gal_{diff}(ENV) abélien

Transformation de jauge : $A_1 = P[A] = P^{-1}(AP - P')$

Avec P changement de variable

★ **symplectique** afin que $P[A]$ reste **hamiltonienne**

★ à **coefficients en k** pour ne pas changer G .

$$A_1 = \begin{pmatrix} 0 & 4f^2/f' & 0 & -i/f' \\ 0 & \boxed{\begin{matrix} f''/f' & -i/f' & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ -8iff' & \frac{f^2}{f'} & -f''/f' \end{matrix}} & 0 & 0 \\ 0 & & & \\ 0 & & & \end{pmatrix}$$

En **rouge** : (ENV) qui donne lieu au système ($Q \in \mathbb{C}[x]$) :

$$\begin{cases} u_1' = f''u_1/f' \\ u_2' = -8iff'u_1 - f''u_2/f' \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} u_1 = c_2 f' \\ u_2 = -c_1/f' + c_2 Q(f)/f' \end{cases}$$

$$\text{Gal}_{\text{diff}}(\text{ENV}) = \partial \text{Aut}_k(k) = \{ \text{Id} \}.$$

facile à réduire!

Gal_{diff}(ENV) abélien

Transformation de jauge : $A_1 = P[A] = P^{-1}(AP - P')$

Avec P changement de variable

- ★ symplectique afin que $P[A]$ reste hamiltonienne
- ★ à coefficients en k pour ne pas changer G .

$$A_1 = \begin{pmatrix} 0 & 4f^2/f' & 0 & -i/f' \\ 0 & \boxed{f''/f' & -i/f' & 0} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{-8iff' & \frac{f^2}{f'} & -f''/f'} \end{pmatrix}$$

En rouge : (ENV) qui donne lieu au système ($Q \in \mathbb{C}[x]$) :

$$\begin{cases} u_1' = f''u_1/f' \\ u_2' = -8iff'u_1 - f''u_2/f' \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} u_1 = c_2 f' \\ u_2 = -c_1/f' + c_2 Q(f)/f' \end{cases}$$

$$\text{Gal}_{\text{diff}}(\text{ENV}) = \partial \text{Aut}_k(k) = \{ \text{Id} \}.$$

facile à réduire!

Gal_{diff}(ENV) abélien

Transformation de jauge : $A_1 = P[A] = P^{-1}(AP - P')$

Avec P changement de variable

- ★ symplectique afin que $P[A]$ reste hamiltonienne
- ★ à coefficients en k pour ne pas changer G .

$$A_1 = \begin{pmatrix} 0 & 4f^2/f' & 0 & -i/f' \\ 0 & \boxed{f''/f'} & \boxed{-i/f'} & \boxed{0} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{-8iff'} & \boxed{\frac{f^2}{f'}} & \boxed{-f''/f'} \end{pmatrix}$$

En rouge : (ENV) qui donne lieu au système ($Q \in \mathbb{C}[x]$) :

$$\begin{cases} u_1' = f''u_1/f' \\ u_2' = -8iff'u_1 - f''u_2/f' \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} u_1 = c_2 f' \\ u_2 = -c_1/f' + c_2 Q(f)/f' \end{cases}$$

$$\boxed{Gal_{diff}(ENV) = \partial Aut_k(k) = \{Id\}.}$$

facile à réduire!

Gal_{diff}(ENV) abélien

Transformation de jauge : $A_1 = P[A] = P^{-1}(AP - P')$

Avec P changement de variable

- ★ symplectique afin que $P[A]$ reste hamiltonienne
- ★ à coefficients en k pour ne pas changer G .

$$A_1 = \begin{pmatrix} 0 & 4f^2/f' & 0 & -i/f' \\ 0 & \boxed{f''/f'} & -i/f' & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{-8iff'} & \frac{f^2}{f'} & -f''/f' \end{pmatrix}$$

En rouge : (ENV) qui donne lieu au système ($Q \in \mathbb{C}[x]$) :

$$\begin{cases} u_1' = f''u_1/f' \\ u_2' = -8iff'u_1 - f''u_2/f' \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} u_1 = c_2 f' \\ u_2 = -c_1/f' + c_2 Q(f)/f' \end{cases}$$

Gal_{diff}(ENV) = $\partial \text{Aut}_k(k) = \{Id\}$. facile à réduire!

Réduction de (ENV) et non intégrabilité

Soit P_1 la transformation de jauge "qui réduit (ENV)" :

$$P_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & f' \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1/f' & 0 & Q(f)/f' \end{pmatrix} \text{ où } Q \in \mathbb{C}[x].$$

Soit $A_2 = P_1[A_1]$

$$A_2 = \begin{pmatrix} 0 & -a_1 & a_3 & a_2 \\ 0 & 0 & a_2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a_1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} f'_1 = a_1 \\ f'_2 = a_2 \end{cases}$$

on montre que : $f_i \notin k$, $i = 1, 2$.

À partir de maintenant, tout se ramène à des calculs de primitives

Réduction de (ENV) et non intégrabilité

Soit P_1 la transformation de jauge "qui réduit (ENV)" :

$$P_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & f' \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1/f' & 0 & Q(f)/f' \end{pmatrix} \text{ où } Q \in \mathbb{C}[x].$$

Soit $A_2 = P_1[A_1]$

$$A_2 = \begin{pmatrix} 0 & -a_1 & a_3 & a_2 \\ 0 & 0 & a_2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a_1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} f'_1 = a_1 \\ f'_2 = a_2 \end{cases}$$

on montre que : $f_i \notin k$, $i = 1, 2$.

À partir de maintenant, tout se ramène à des calculs de primitives

Obstruction galoisienne à l'intégrabilité

Action de G sur f_1 et f_2 : on démontre que $f_1, f_2 \notin k$ et donc que pour $g \in G$, $g(f_i) = f_i + c_i$, où c_i parcourt \mathbb{C} et donc

$$G \subset \left\{ \left(\begin{array}{cccc} 1 & -c_1 & c_3 & c_2 \\ 0 & 1 & c_2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & c_1 & 1 \end{array} \right), c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{C} \right\}$$

Lemme : G abélien $\Leftrightarrow \exists \mu \in \mathbb{C}$ tel que $\forall g \in G, c_1 = \mu c_2$.
Le lemme implique que

$$\forall g \in G, g(f_2 - \mu f_1) = f_2 - \mu f_1 \Rightarrow f_2 - \mu f_1 \in k. \text{ (Ostrowski)}$$

Ceci se teste **constructivement** \longrightarrow Réponse : **NON** ici.

G non abélien et donc (S) est non intégrable.

Obstruction galoisienne à l'intégrabilité

Action de G sur f_1 et f_2 : on démontre que $f_1, f_2 \notin k$ et donc que pour $g \in G$, $g(f_i) = f_i + c_i$, où c_i parcourt \mathbb{C} et donc

$$G \subset \left\{ \left(\begin{array}{cccc} 1 & -c_1 & c_3 & c_2 \\ 0 & 1 & c_2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & c_1 & 1 \end{array} \right), c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{C} \right\}$$

Lemme : G abélien $\Leftrightarrow \exists \mu \in \mathbb{C}$ tel que $\forall g \in G, c_1 = \mu c_2$.
Le lemme implique que

$$\forall g \in G, g(f_2 - \mu f_1) = f_2 - \mu f_1 \Rightarrow f_2 - \mu f_1 \in k. \text{ (Ostrowski)}$$

Ceci se teste **constructivement** \longrightarrow **Réponse : NON** ici.

G non abélien et donc (S) est non intégrable.

Obstruction galoisienne à l'intégrabilité

Action de G sur f_1 et f_2 : on démontre que $f_1, f_2 \notin k$ et donc que pour $g \in G$, $g(f_i) = f_i + c_i$, où c_i parcourt \mathbb{C} et donc

$$G \subset \left\{ \left(\begin{array}{cccc} 1 & -c_1 & c_3 & c_2 \\ 0 & 1 & c_2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & c_1 & 1 \end{array} \right), c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{C} \right\}$$

Lemme : G abélien $\Leftrightarrow \exists \mu \in \mathbb{C}$ tel que $\forall g \in G, c_1 = \mu c_2$.
Le lemme implique que

$$\forall g \in G, g(f_2 - \mu f_1) = f_2 - \mu f_1 \Rightarrow f_2 - \mu f_1 \in k. \text{ (Ostrowski)}$$

Ceci se teste **constructivement** \longrightarrow **Réponse : NON** ici.

G non abélien et donc (S) est non intégrable.

Principe général pour $n = 2$

Étape 1 réduction de (ENV) \rightsquigarrow

Solutions rationnelles (ou exponentielles) : Kovacic ou variantes (Van Hoeij, Ulmer, Weil, etc)

\rightsquigarrow Soit $G^\circ \notin \{G_a, G_m, \{Id\}\} \rightsquigarrow$ (S) non intégrable STOP

\rightsquigarrow Soit $G^\circ \in \{G_a, G_m, \{Id\}\} \rightsquigarrow$ Étape 2

Étape 2 relèvement de (ENV) à (EV) \rightsquigarrow

\rightsquigarrow calculs
de primitives

\rightsquigarrow

Résultat : (S) non intégrable
ou bien
(EV) sous forme réduite

Principe général pour n arbitraire

Étape 1 réduction de (ENV) \rightsquigarrow

Solutions rationnelles (ou exponentielles) : Kovacic ou variantes (Van Hoeij, Ulmer, Weil, etc)

\rightsquigarrow Soit g non abélienne \rightsquigarrow (S) non intégrable STOP

\rightsquigarrow Soit g abélienne \rightsquigarrow Étape 2

Étape 2 relèvement de (ENV) à (EV) \rightsquigarrow

\rightsquigarrow calculs
de primitives

\rightsquigarrow

Résultat : (S) non intégrable
ou bien
(EV) sous forme réduite

Implantation

Notre algorithme de réduction retourne :

Sortie : dit "(S) non intégrable"
ou
met (EV) sous forme réduite ($A \in \mathfrak{g}(\bar{k})$)
pour utilisation dans
variationnelles supérieures.

Intégration en cours : bibliothèque ISOLDE (Barkatou-Pfluegel)

<http://isolde.sourceforge.net/>

Perspectives

Généralisation : $2n > 4$.

Variationnelles supérieures : critères de (non)intégrabilité des variationnelles supérieures (avec Simon & Weil).

Reconstruction de germes d'intégrales premières et leur impact dynamique.

Annexe

Groupe de Galois différentiel

$k = C(x_0)$: corps des coeff. de la sol. x_0 de (S)

L' **extension de Picard Vessiot** : $K = k(U_1)$ où U_1 MFS de (EV) le long de x_0 .

Le **Groupe de Galois** : G de (EV) objet classifiant.

$G = \text{Gal}_{diff}(EV) = \partial \text{Aut}_k(K)$ G est un groupe linéaire algébrique

L' **algèbre de Lie** \mathfrak{g} du groupe G est son espace tangent en l'identité.

Le Théorème de Morales-Ramis

Théorème (J.J. Morales, J.P. Ramis)

Soit un système hamiltonien (S) et son équation variationnelle associée (EV) : $Y' = AY$ le long d'une solution $x_0(t)$ de (S) et soit $G = Gal_{diff}(EV)$. Si le système (S) est complètement intégrable, alors \mathfrak{g} est abélienne (c'est à dire G° abélien).